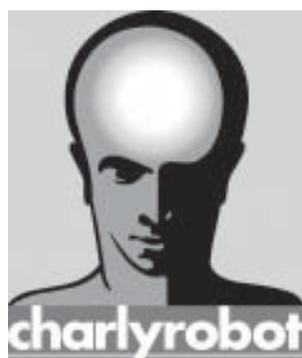


MANUEL TECHNIQUE

CENTRES D'USINAGE

charly2U / charly4U

Modèles types 1
Dernière mise à jour le 18/03/2003



CHARLYROBOT SA - BP22 - F74350 Cernex

Tél. 04 50 32 80 00 - Fax 04 50 44 00 41

Hot-Line 04 50 32 80 07

E-mail : info@charlyrobot.com

Internet : www.charlyrobot.com

Consignes de sécurité

Les conventions suivantes sont utilisées pour les consignes de sécurité dans ce manuel. Le non respect de ces consignes peut entraîner des blessures graves, voire mortelles ou endommager les produits, les équipements et systèmes connexes.



Indique les consignes qui, si elles ne sont pas respectées, risquent d'entraîner des blessures graves, voire mortelles.



ATTENTION

Indique des consignes importantes



PRECAUTION

Indications et conseils



INTERDICTION

Indique les actions à ne jamais réaliser

© Charlyrobot 2003

Tous droits réservés. Aucun élément de cette publication ne peut être reproduit, stocké dans un système de documentation ou transmis, sous quelque forme que ce soit ou par quelque moyen que ce soit, mécanique, photocopie, enregistrement ou autre, sans l'autorisation écrite préalable de Charlyrobot SA. Aucune responsabilité en matière de brevets ne sera assumée en ce qui concerne l'utilisation des informations données dans la présente. De plus Charlyrobot SA poursuivant inlassablement l'évolution de ses produits de haute qualité et les adaptant toujours aux toutes dernières connaissances, les informations contenues dans cette notice peuvent à tout moment faire l'objet de modifications sans aucun préavis. La présente notice a été réalisée avec le plus grand soin. Néanmoins, Charlyrobot SA décline toute responsabilité en cas d'erreurs ou d'omissions. Charlyrobot SA décline également toute responsabilité pour tout dommages dus à l'utilisation des informations contenues dans la présente publication.

N°200 335

SOMMAIRE

Manuel Utilisateur

1. INTRODUCTION.....	5
2. MATERIEL LIVRE.....	5
2.1 Déchargement de la machine.....	5
2.2 Description des options possibles	5
3. PRESENTATION DE LA MACHINE.....	6
3.1 Description générale de l'appareil.....	6
3.2 Emplacement - Stockage.....	7
3.3 Environnement et matériel nécessaires.....	7
3.4 Raccordement machine.....	8
4. FONCTIONNEMENT DE LA MACHINE.....	11
4.1 Organes de commande.....	11
4.2 Procédures de contrôle.....	11
4.3 Mise en place du plateau martyr	12
Démontage de l'outil de broche	12
Changement de pince	12
4.4 Mise en place du capteur d'outil.....	13
5. PROBLEMES & SOLUTIONS.....	14
6. NETTOYAGE	15
7. MANUEL TECHNIQUE	17
8. DEPANNAGE - ENTRETIEN	17
8.1 Nettoyage.....	17
8.1.1 Fréquence de maintenance	17
8.2 Accès aux différents axes	18
8.3 Pièces d'usures	19
8.4 Graissage et lubrification	19
8.5 Démontage d'une douille	22
8.6 Procédure de montage de la broche 600w	22
9. PLANS MACHINE	23
10. SCHEMAS ELECTRIQUES	24
CNR2 connecteurs & schéma	24 - 25
Capteur d'outil	26
Faisceaux	26 - 36
Câble RS 232	37
Broche HF	38
11. Certificat CE	39

1. INTRODUCTION

Ce manuel a été réalisé afin de clarifier la manipulation des Charly 4U et Charly 2U et d'en faciliter l'installation.

Il est destiné à tout opérateur susceptible de travailler sur une telle machine.



ATTENTION

Il est impératif que chaque utilisateur de cet appareil ait consulté attentivement ce manuel.

Remarque : Nous nous réservons le droit d'effectuer des modifications techniques visant à améliorer la machine et ses fonctions par rapport aux illustrations et indications qui figurent dans le présent mode d'emploi.

2. MATERIEL LIVRE

2.1 Déchargement de la machine

- Prenez le colis à quatre personnes pour une Charly 4U et une Charly 2U, puis posez-le suivant les indications (haut, bas...).

- Ouvrez ensuite le carton minutieusement, et à quatre personnes (poids 81 kg) pour une charly 4U et une charly 2U, placez la machine sur un établi stable et assez robuste pour la supporter. La profondeur de l'établi doit être de 800 mm

Tout autre déplacement de cette machine nécessitera également l'intervention de 4 opérateurs afin de minimiser le risque de casse du matériel.

Pensez à déconnecter le charlyrobot avant toute manutention.

2.2 Description des options possibles

Avec la machine, vous avez reçu les éléments suivants :

-1 classeur contenant ce manuel utilisateur .

Les options suivantes sont disponibles:

-Un étau

-1 plateau martyr prépercé de dimensions identiques à la table

-1 jeu de fixation pour le plateau et l'étau

-2 fraises 2 lames pour la découpe ①

-1 pointe javelot pour la gravure ②

-1 cordon de liaison P.C./machine

-1 cordon d'alimentation 220V pour l'alimentation de la machine

-1 pince 3,17mm (1/8")

-1 pince de 6mm (Dans le nez de broche)

-1 capteur d'outil (③).

-Capteur d'aspiration N° 910 116



3. PRESENTATION DE LA MACHINE

3.1 Description générale de l'appareil

Le charlyrobot est une machine d'usinage pour matériaux tendres, elle permet de percer et détourer des circuits électroniques, de découper et graver des plaques et boîtiers plastiques, de graver, percer des faces avant aluminium, et enfin d'usiner des pièces en 3D.



Condition d'utilisation appropriée :

Cet appareil a été réalisé afin de travailler des matériaux tendres en général avec un outil d'un diamètre maximal de 15 mm, c'est à dire le bois, les matières plastiques, l'aluminium, l'époxy et les résines, tous types de matériaux non métalliques et non ferreux en plaques, à l'exclusion de ceux pouvant présenter des dangers particuliers, directs ou indirects, d'incendie ou d'explosion, lors de leur mise en oeuvre, ainsi que du carbone (Sauf préparation spéciale).



Contre - indication d'utilisation :

Cette machine n'est pas prévue pour des prises de passes de forte importance pour les alliages, ni pour l'usinage de matériaux très durs, comme l'acier par exemple, tous types de matériaux métalliques et ferreux en plaques, et ceux pouvant présenter des dangers particuliers, directs ou indirects, d'incendie ou d'explosion, lors de leur mise en oeuvre, ainsi que du carbone (Sauf préparation spéciale). Les outils d'un diamètre supérieur à 15 mm est interdit.

Tout autre emploi différent de celui prescrit dans le paragraphe précédent est formellement interdit.

Caractéristiques Mécaniques :

Dimensions et Poids :

CHARLY 4U = Capot fermé L 620 mm P 820 mm H730
Capot ouvert L 620 mm P 880 mm H920
81 Kgr

CHARLY 2U = Capot fermé L xxx mm P xxx mm H xxx
Courses XYZ : Capot ouvert L xxx mm P xxx mm H xxx
CHARLY 4U = X310 x Y220 x Z160 mm
CHARLY 2U = Xxxx x Yxxx x Zxxx mm

Entrainement : vis à billes Ø12 mm au pas de 5 mm classe G9.



Caractéristiques Electroniques :

Commande numérique : CNR2 Alimentation 230V/50Hz - 650W.

Vitesse de déplacement :

La vitesse de déplacement maxi. recommandée est de 15 à 20 mm/sec en usinage et 100 mm / sec en vitesse rapide.

Caractéristiques de la broche :**Standard 600W**

Puissance : 600W.

Alimentation : 230V.

Rotation : 8000 à 24 000 tr/min.

Pince standard : 6 mm.

Poids : 1,4 kg.

Dimensions : L 85 mm, l 65 mm, H 220 mm.

Niveau sonore :

Réglage	Bruit (dB)	Vitesse (tr/min)
jaune	70	8000
vert	78	9500
rouge	80	13500
bleu	87	20500
noir	87	24000



Le niveau sonore est très atténué par la présence du capot.

Le réglage de vitesse s'effectue grâce à une molette sur la broche

Diamètre d'outil maxi. conseillé 15 mm.

3.2 Emplacement - Stockage

ATTENTION

Pour éviter des problèmes sur l'équipement électrique et mécanique de la machine, il est nécessaire de prendre des précautions en ce qui concerne son emplacement ou son stockage. En effet, elle ne doit être placée dans un environnement ni trop chaud (< 40° C), ni trop humide et ni trop froid (> 16° C). De plus, il est nécessaire que la fraiseuse numérique bénéficie d'une bonne ventilation (ex : **ne pas la placer à l'intérieur d'une boîte**).

3.3 Environnement et matériel nécessaires

Environnement :

- 1 établi stable de dimensions suffisantes pour accueillir la machine et votre P.C (Voir profondeur page précédente).

- 2 prises de courant 10/16 A 220 V avec mise à la terre, une pour la machine et une pour le P.C.

Attention le PC et la machine doivent être raccordés sur la même ligne



ATTENTION

Matériel

- 1 micro-ordinateur de type PC (configuration minimum : Pentium ou équivalent, RAM 256 Mo, 25 Mo de disponibles sur le disque dur, Windows 98 ou supérieur.
- 1 lecteur de disquettes 3"½ , 1 lecteur de CD ROM
- 1 port série de libre

3.4 Raccordement machine

La machine et le P.C. doivent être hors tension.

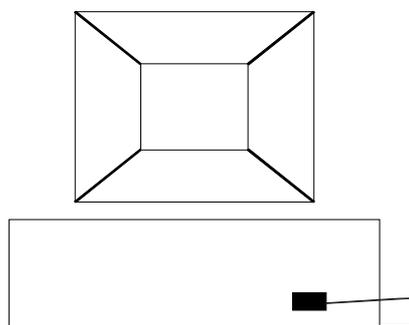
Connexion informatique :

Raccordez à l'aide du cordon de liaison fourni, le P.C. à la machine, ce câble possède deux Sub-D 9 broches.



PRECAUTION

Vue PC Arrière



COM1 ou COM2

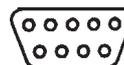
Vue machine coté gauche



La liaison robot/PC est obligatoirement une liaison série.

Plusieurs branchements sont possibles et dépendent des sorties de votre ordinateur :

- Vous disposez de 2 ports série 9DB appelés COM1 et COM2 en jargon informatique, connectez votre souris sur COM1 ou COM2 et votre robot sur le port disponible.

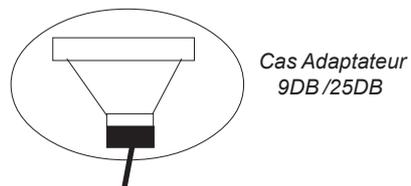
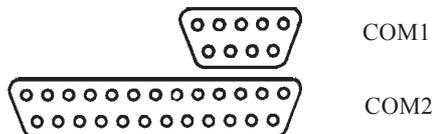
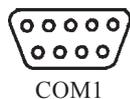


- Vous disposez d'un port spécifique souris type mini-DIN appelé aussi PS2. Connectez votre souris sur ce port PS2 et le robot sur le port série COM1



PS2

- Vous disposez de 2 ports série, l'un 9DB, l'autre 25DB (généralement le COM2). Pour vous brancher sur le port COM2, vous devez utiliser un adaptateur 9DB/25DB.



Connexion électrique

Branchez le cordon secteur sur la machine et sur la prise secteur.
Assurez vous que la prise secteur soit bien reliée à la terre.



En option :

Raccordement de l'aspirateur à copeaux

L'aspirateur est du type Kärcher avec embout de diamètre 35 mm.

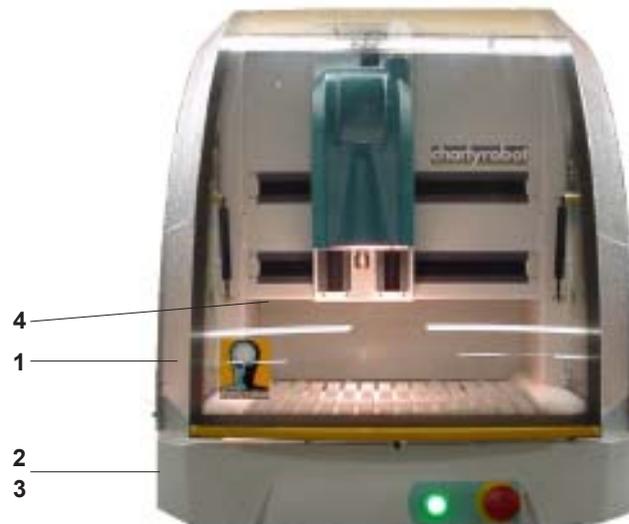


Attention: raccorder le tuyau d'aspirateur à la masse, si celui-ci est en plastique placez un colier métallique à l'extrémité coté machine et relier celui-ci à la masse.

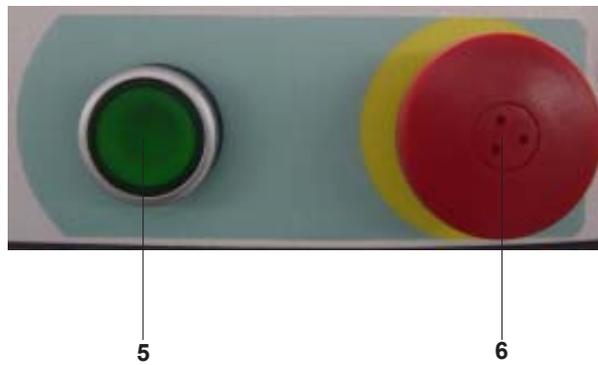
Vue Machine coté droit



Raccordement aspirateur



- 1 - Le capot de protection
- 2 - Connexion série RS232C PC / Machine
- 3 - Alimentation 230V générale, cette prise possède des fusibles.
- 4 - Connecteur capteur d'outil/palpeur de forme (option).



- 5 - Mise en service de la machine avec Voyant en service
- 6 - Arrêt d'urgence & Mise hors service

4. FONCTIONNEMENT DE LA MACHINE

4.1 Organes de commande

1 - Le capot de protection

Ce capot doit être obligatoirement fermé pour effectuer tout mouvement d'axe et mettre la broche en service. L'opérateur vérifiera donc régulièrement le bon fonctionnement du capteur de sécurité en essayant de démarrer la machine capot ouvert, celle-ci ne doit pas fonctionner.

De plus, lors d'un usinage, l'ouverture du capot est interdite par un électro-aimant de verrouillage temporisé. Il faut attendre 7 secondes et l'arrêt des mouvements pour ouvrir le capot. Malgré tout, une came en creux à action positive coupe l'alimentation en puissance des moteurs, ceci stoppe donc tous les mouvements d'axes et de broche.



Toute anomalie concernant son fonctionnement devra être impérativement signalée au service technique de **charlyrobot**, la machine sera alors mise hors d'usage.

2 - Connexion série RS232C PC / Machine

3 - Alimentation 230V générale, cette prise possède un logement avec des fusibles de protection.

4 - Connecteur capteur d'outil. Ce connecteur permet de raccorder votre capteur d'outil

5 - Mise en service et Voyant en service

Ce bouton poussoir lumineux permet la mise en service de la machine et le voyant indique, lorsqu'il est allumé, que la machine est en service.

6- Arrêt d'urgence et mise hors service

Le bouton d'arrêt d'urgence est à utiliser en cas d'urgence, il coupe totalement l'alimentation électrique de la machine, c'est à dire que cela provoque l'arrêt des mouvements et de la broche (réinitialisation de la machine nécessaire par le logiciel).

Ce bouton met la machine hors service. C'est la commande à utiliser lorsque vous arrêtez votre travail le soir.

Pour déverrouiller, tirez ou tournez d'un quart de tour suivant le modèle de bouton.

4.2 Procédures de contrôle

Avec charlyGRAAL

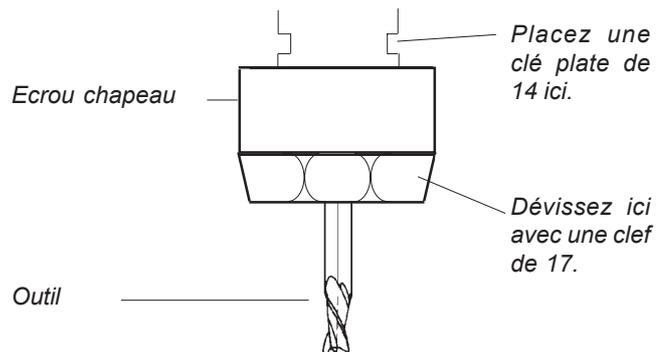
Installez le logiciel charlyGRAAL suivant la procédure du manuel de charlyGRAAL, l'installation est du type plug & play (Reconnaissance automatique).

Effectuez différents mouvements, si la machine ne fonctionne pas, vérifiez les différents points proposés dans le chapitre **Problèmes & Solutions**.

4.3 Mise en place du plateau martyr

Reportez vous à la notice du logiciel charlyGRAAL.

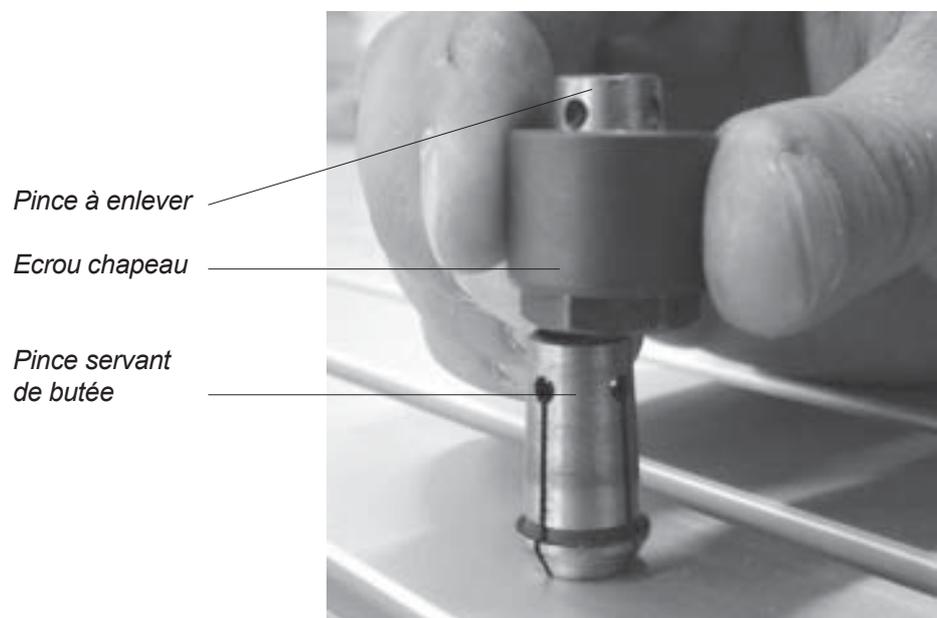
- ◆ Démontage de l'outil de broche :



Déverrouillez une première fois puis dévissez à la main l'écrou chapeau jusqu'à ce que vous rencontriez un point dur. Déverrouillez à nouveau pour libérer l'outil, vous pouvez maintenant enlever l'outil.

La broche est équipée en standard d'une pince de 6 mm et peut être livrée en option avec une pince de 3,17 mm (1/8") dans l'outillage. Vous pouvez acquérir d'autres diamètres de pince auprès de **charlyrobot**.

Changement de pince



N°200 335



PRECAUTION

Exercez une pression de l'écrou chapeau sur la pince posée pour libérer la pince de l'écrou chapeau.



ATTENTION

Une fois cette pince libérée, placez la nouvelle dans l'écrou chapeau et clipsez l'ensemble (**impératif**) dans le nez de la broche.



INTERDICTION

Attention !

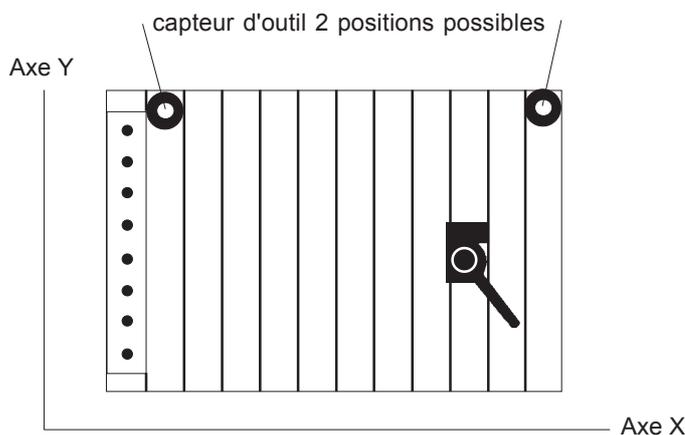
Ne montez jamais directement la pince dans le nez de broche avant de la clipser dans l'écrou.



N'oubliez pas :

La pince n'est pas un mandrin, le diamètre de queue d'outil doit être identique au diamètre de la pince.

4.4 Mise en place du capteur d'outil



PRECAUTION

Connectez le capteur d'outil sur la prise DIN (4) puis positionnez le capteur sur la plateau à l'endroit qui vous convient le mieux.



ATTENTION

Le capteur peut être fixé de 2 manières :

A) sur le plateau martyr

Reportez vous à la notice de charlyGRAAL.

B) sur la matière à usiner

Fixez le support du capteur avec de l'adhésif double-face sur la pièce à usiner puis clipsez le capteur dans son support.



La position du capteur devra être précisée dans les paramètres du logiciel de pilotage.



La solution A (fixation sur le plateau martyr) est fortement conseillée.

5. PROBLEMES & SOLUTIONS

La machine ne fonctionne pas

- Est-elle alimentée ?

Le voyant de mise en service (5) doit être allumé, si ce n'est pas le cas, libérez le bouton d'arrêt d'urgence (6) en tirant vers vous puis appuyez sur le bouton de mise en service.

- Le capot est-il fermé ?



Vérifiez si le capot est bien fermé car la machine ne peut démarrer un usinage porte ouverte.

Problèmes de communication :



PRECAUTION

- Le câble de liaison P.C./machine est-il raccordé ? **Utilisez uniquement le câble charlyrobot fourni.**

-Le PC et la machine sont ils raccordés sur la même ligne électrique ?

-Mettre le tuyau d'aspirateur à la masse, si celui-ci est en plastique placez un collier métallique à l'extrémité coté machine et relier celui-ci avec un fil jaune vert de 6 mm² de section vers la terre.

♦ La broche ne démarre pas !

Vérifiez que l'interrupteur placé sur celle-ci est bien placé sur I, et n'oubliez pas de refermer le capot.

♦ Le capot ne s'ouvre pas

Il faut attendre environ 7 secondes après l'arrêt de la broche pour avoir l'autorisation d'ouvrir le capot.

Remarque : Si d'autres problèmes survenaient, n'hésitez pas à prendre contact avec notre service technique

♦ Hot-Line Charlyrobot

Fax : 04 50 44 00 41
E-mail : hotline@charlyrobot.com
Tél : 04 50 32 80 07

♦ Mise à jour des logiciels

[Http://www.charlyrobot.com](http://www.charlyrobot.com)

6. NETTOYAGE



Attention ! Avant d'effectuer toute opération d'entretien, assurez-vous que l'alimentation générale soit coupée. Lors de ces opérations, vous allez manipuler des outils pouvant vous blesser alors agissez avec précaution.



IMPORTANT

Procédez régulièrement à un nettoyage de la zone d'usinage avec un aspirateur.

Ne jamais nettoyer les parties vitrées avec du nettoie-vitre alcoolisé mais plutôt avec de l'eau savonneuse à l'aide d'un chiffon doux (éviter le papier).



INTERDICTION

Pour le restant de la machine utilisez une éponge humectée avec de l'eau ou du white spirit, **n'utilisez jamais d'acétone ou du trichloréthylène.**

MANUEL TECHNIQUE

7. INTRODUCTION

Ce manuel contient les informations nécessaires pour toute personne souhaitant connaître les mécanismes précis de fonctionnement de la machine. Il précise entre autres toutes les manipulations d'entretien et de dépannage que peut être amené à réaliser un opérateur.

C'est pour cela qu'il est indispensable que cette documentation soit étudiée par toute personne susceptible d'intervenir sur cette machine.



Pour toute information complémentaire non communiquée dans ce manuel, veuillez contacter notre société.

8. DEPANNAGE - ENTRETIEN

Attention ! Avant d'effectuer toute opération d'entretien, assurez-vous que l'alimentation générale soit coupée. Lors de ces opérations, vous allez manipuler des outils pouvant vous blesser alors agissez avec précaution.

8.1 Nettoyage



CONSEIL

Nettoyez régulièrement votre machine, notamment les axes. Une fois par an, il est nécessaire d'ouvrir le flasque arrière pour accéder à l'axe X en ayant pris soin de déconnecter la prise d'alimentation pour effectuer une opération complète de lubrification (voir plus loin).

Pour nettoyer la machine, utilisez uniquement du white spirit pour les parties peintes.

Tout autre solvant, notamment acétone ou trichloréthylène, sont interdits car ils provoqueraient la destruction de la peinture des joints et garnitures.



INTERDICTION



ATTENTION

Nettoyez **les parties vitrées** avec de l'eau claire ou savonneuse (savon de Marseille), **l'emploi d'un produit nettoie-vitres alcoolisé ou solvant est à proscrire.**

Les plans de travail et autres posages et panneaux peuvent, par contre, être entretenus avec un produit nettoie-vitre ou tout nettoyant sans solvant.

8.1.1 Fréquence de maintenance

Type d'organe

Sécurité
Nettoyage machine
Purge circuit pneumatique
Nettoyage des axes
Graissage
Nettoyage filtre pompe à vide *
Niveau d'huile pompe à vide *

* = Si option présente

Périodicité

Tous les jours
Après chaque utilisation
Vérification périodique suivant
Deux fois par an
Tous les mois
Toutes les semaines
Toutes les semaines

8.2 Accès aux différents axes

Axe X



Pour accéder à l'axe X démontez la capot avant (mobile) ouvrez le capot arrière en ayant pris soin de déconnecter la prise d'alimentation.

Axe Z



Pour accéder à l'axe Z démontez le capot broche et la broche.

Axe Y

L'axe Y est accessible par dessous.

8.3 Pièces d'usure

Charbons broche :

Vous devez en avoir en permanence en stock (référence **charlyrobot 23215**)

Pinces de broche :

Les pinces sont des pièces d'usure, leur durée dépend de la manière dont vous les serrez, si vous serrez trop fort leur durée de vie sera limitée.

Ref. pince	Diamètre
23210	1/8" (3,17 mm)
23216	3 mm
23217	4 mm
23218	5 mm
23214	6 mm
23212	8 mm
23213	Ecrou de pince

8.4 Graissage et Lubrification

Ce paragraphe décrit les procédures de lubrification des axes en acier, des roulements et des vis à billes.

Ref.

22019 Graisse KPZN20 (400g)

22018 Huile ISO VG (1 litre)

22017 Agent lubrifiant

Graissage de base

Les composants utilisés pour l'entraînement des axes **charlyrobot** sont lubrifiés avec des agents conservateurs avant la livraison ; vous pouvez donc les faire travailler sans aucun problème.

Ces agents conservateurs procurent, de par leur consistance, les mêmes propriétés que les graisses selon la norme DIN 51 825 et les huiles selon la norme DIN 51 517T3.

Graissage après utilisation

Axes en acier et roulements linéaires :

Si vous désirez lubrifier les composants, vous pouvez utiliser nos agents lubrifiants conservateurs dont le principal avantage est leur pouvoir antirouille. Pour le graissage des composants, le lubrifiant contenu dans ces agents est suffisant.

Vis à billes

Il est nécessaire d'effectuer le premier entretien de la vis à billes après environ 50 heures d'utilisation. Par la suite, il vous faudra graisser les composants toutes les 300 à 700 heures d'utilisation. Les précautions habituelles pour le graissage sont valables pour les vis à billes, il est possible de les graisser avec des lubrifiants et huiles de graissage.

Lubrification à l'huile

La température a énormément d'influence sur la longueur et la précision de la vis à billes. La lubrification à l'huile a pour avantage d'éviter au maximum l'échauffement de la vis, en particulier lors de vitesses de rotation élevées.

La viscosité de l'huile de graissage dépend de la vitesse de rotation et de la charge (voir norme DIN 51 519). Il est recommandé d'utiliser une huile de graissage à la norme DIN 51 517 T3 (voir la description des classes ISO VG 32 680).

Lubrification à la graisse

Le graissage des vis à billes par lubrifiant est proposé lors de vitesses de rotation faibles. Ce type de graissage présente les avantages suivants : meilleure étanchéité de la vis, pas de fonctionnement à sec et indépendance par rapport à la position de montage.

Pour des vis à billes soumises à des charges normales, il est recommandé d'utiliser un lubrifiant selon la norme DIN 51 825 possédant les propriétés suivantes :

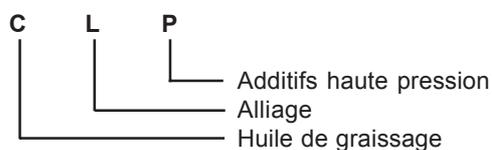
KP 1 N-30, KP 2 N-20, KP 3 N-20.

Vitesse maxi (min ⁻¹)	Classes ISO recommandées*	Viscosité cinématique à 40°C mm ² /s (cST)
ca. 20	ISO VG 680	612,0 - 748,0
ca. 100	ISO VG 320 ISO VG 220	288,0 - 352,0 198,0 - 242,0
ca. 500	ISO VG 100 ISO VG 68	90,0 - 110,0 61,2 - 74,8
ca. 1500	ISO VG 46 ISO VG 32	41,4 - 50,6 28,8 - 35,2

* Classes de viscosité selon la norme DIN 51 519, température de référence 40°C. Les classes de viscosité inférieures sont utilisées pour les vis d'un diamètre important.

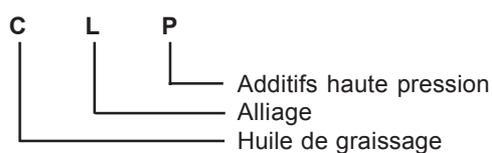
◆ **Explication des normes DIN :**

Lubrification à l'huile (DIN 51 517 T3)

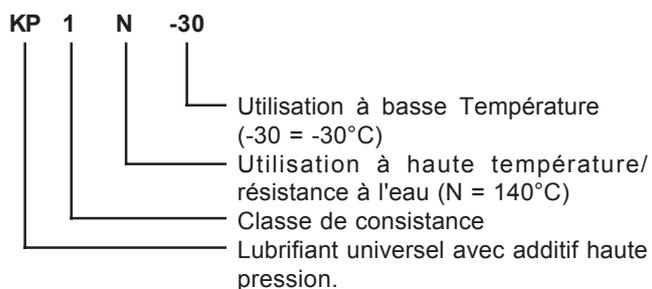


◆ **Explication des normes DIN :**

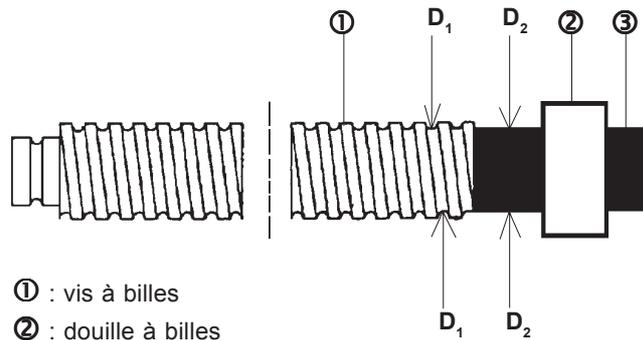
Lubrification à l'huile (DIN 51 517 T3)



Lubrification à la graisse (DIN 51825)



8.5 Démontage d'une douille à bille



- ① : vis à billes
- ② : douille à billes
- ③ : tube



PRECAUTION

Pour assurer un service d'échange de douille à billes, munissez-vous d'un tube dont le diamètre extérieur correspond au diamètre du chemin de roulement des billes ($D_1 = D_2$). Dévissez votre douille jusqu'à l'extrémité de la vis et glissez-la **délicatement** sur le tube. Pour le montage, procédez de manière inverse.

 **ATTENTION !**

**TOUTE FAUSSE MANIPULATION
NE SERA PAS PRISE
AU TITRE DE
LA GARANTIE.**

8.6 Procédure de montage de la broche 600w



Vis de serrage de la broche

Pour éviter d'endommager la broche, le serrage de la vis CHC M6 (clef N°5) doit se faire à l'aide d'une clé dynamométrique au couple de 0.5 NM.

Dans le cas où vous n'auriez pas de clé dynamométrique nous vous suggérons de serrer la broche de la façon suivante :

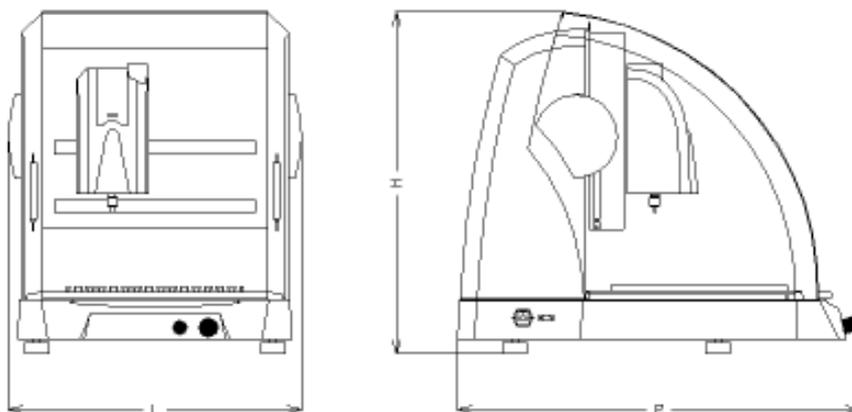
- ✓ Mettre la broche sur son support
- ✓ Tenir le moteur de broche avec une main puis la faire pivoter de gauche à droite
- ✓ Serrer doucement la vis CHC M6 de serrage du nez de broche jusqu'à ce que la broche ne tourne plus.



En cas de question vous pouvez contacter

le service *HOTLINE* au 04.50.32.80.07

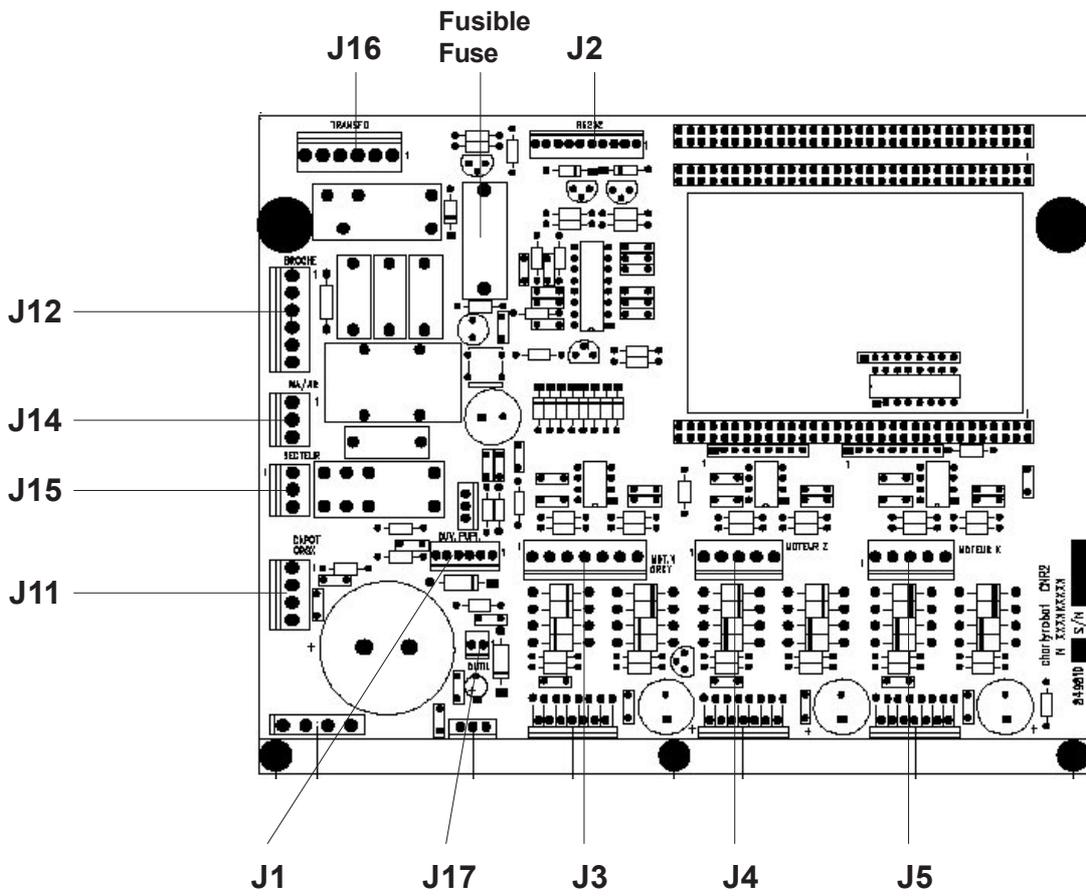
9. PLANS MACHINES

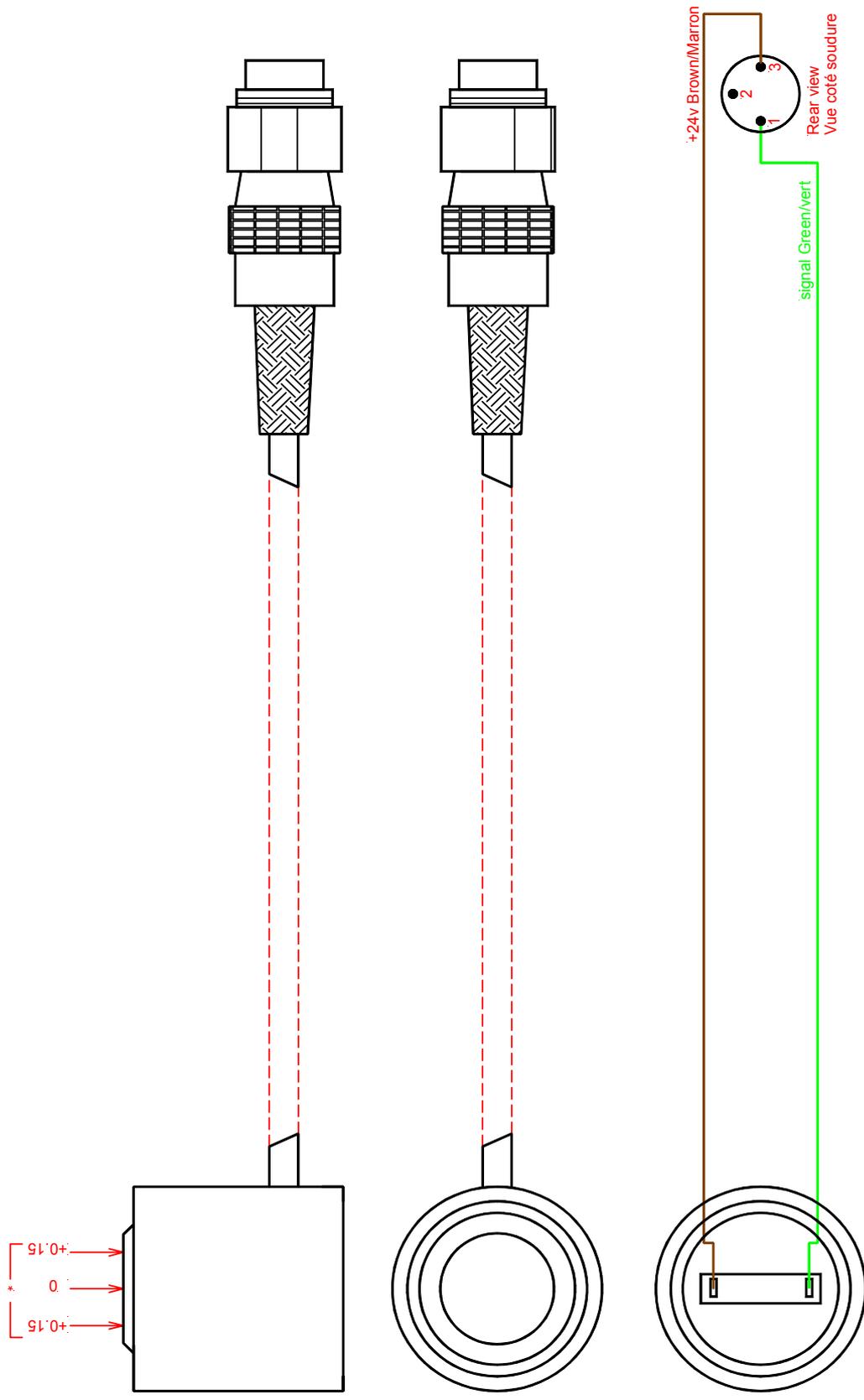


CHARLY4U :
L = 620 mm
P = 820 mm (880 mm capot levé)
H = 730 mm (920 mm capot levé)

CHARLY2U :
L = xxx mm
P = xxx mm (xxx mm capot levé)
H = xxx mm (xxx mm capot levé)

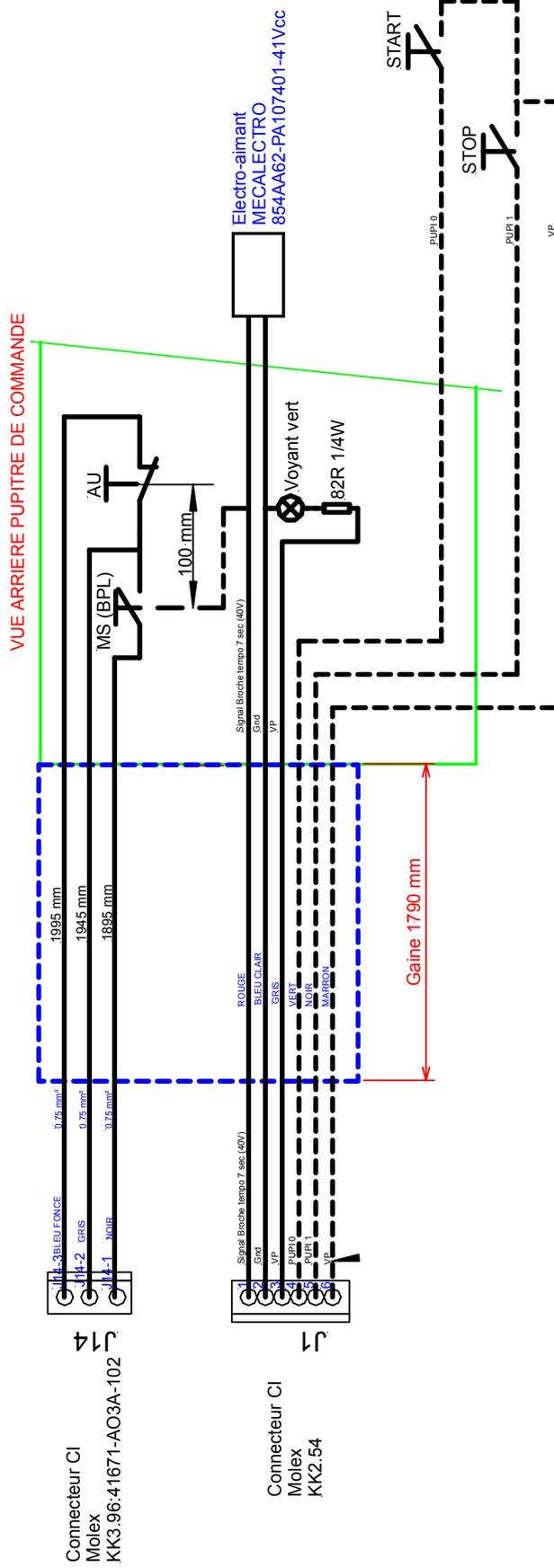
NC CONNECTORS / CONNECTEURS CNR2



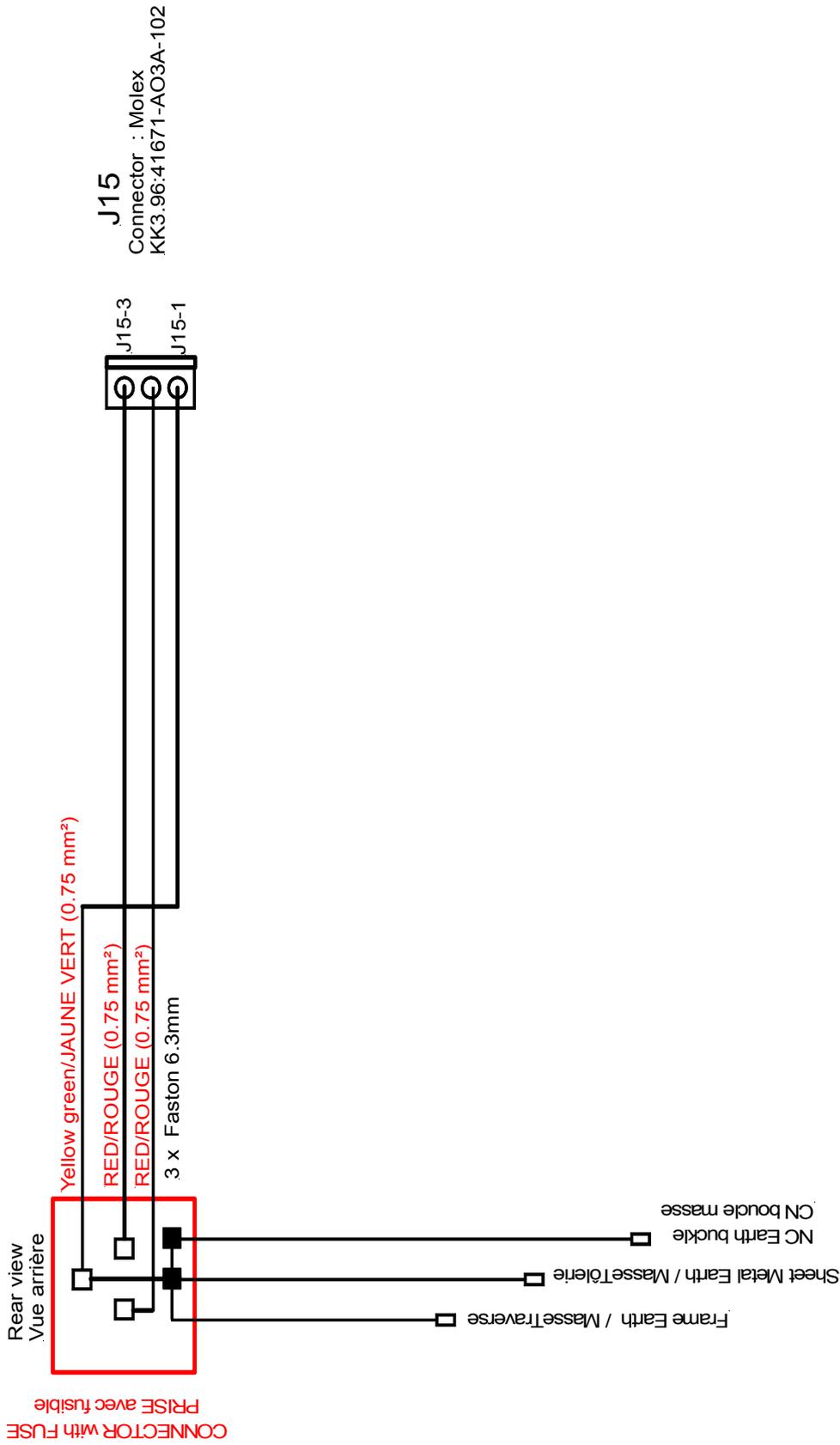


**WIRE TOOL SENSOR
FAISCEAU CAPTEUR D'OUTIL**

N°200 335

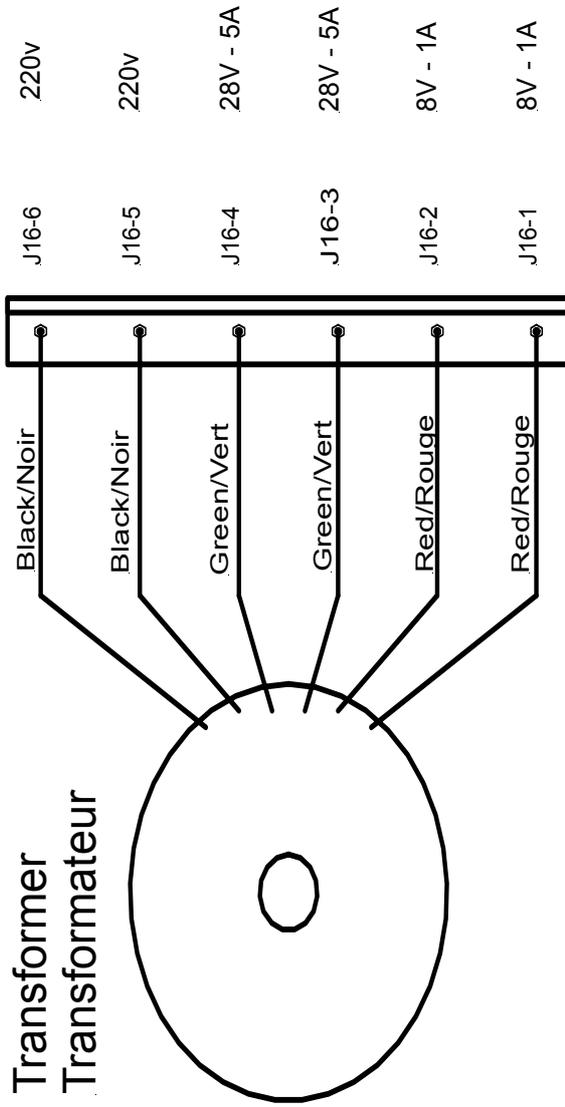


WIRE 1 - DASHBOARD
FAISCEAU 1 - PUPITRE



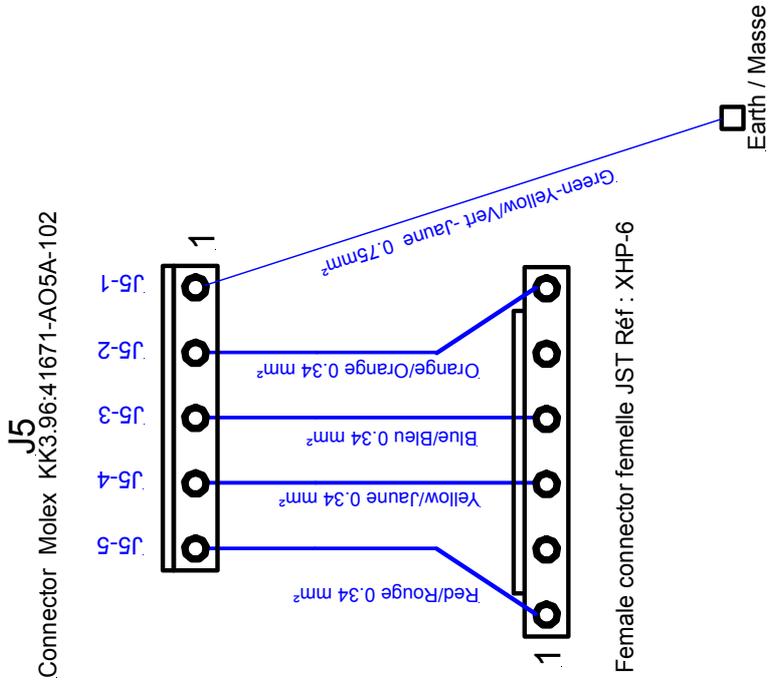
WIRE 2 - POWER SUPPLY FAISCEAU 2 - ALIMENTATION

J16
 Connector : MOLEX KK3.96:41671-AO6A-102

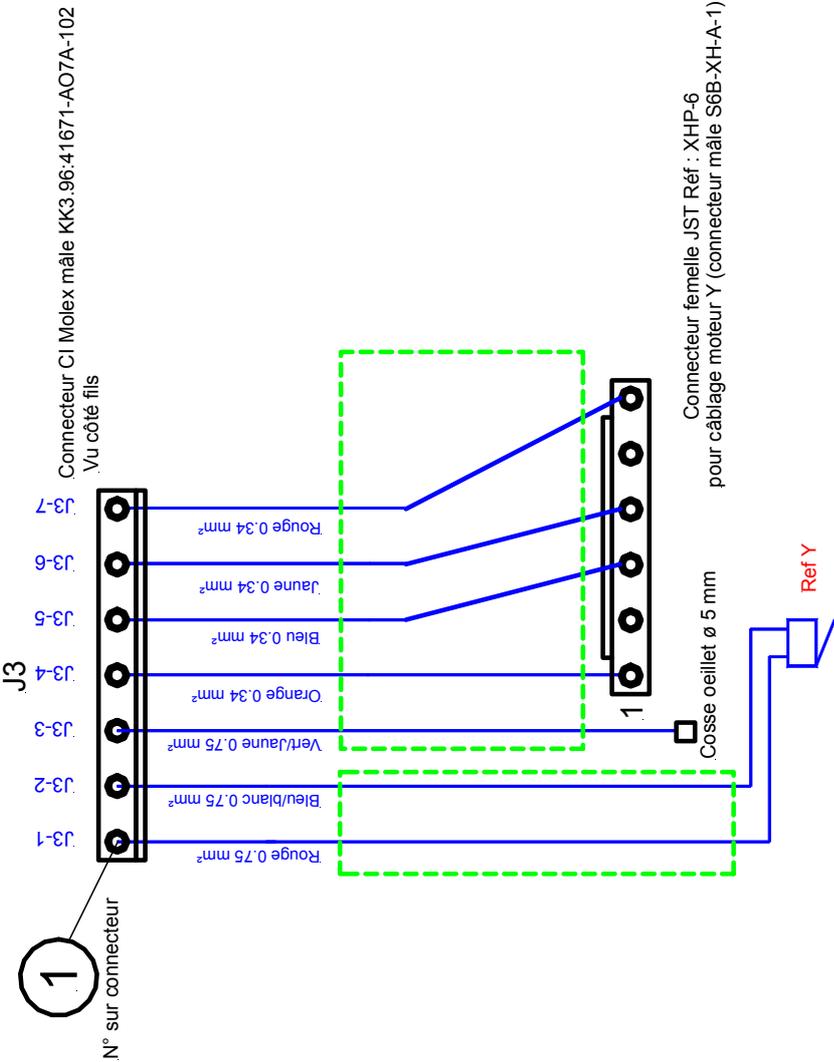


Transformer
 Transformateur

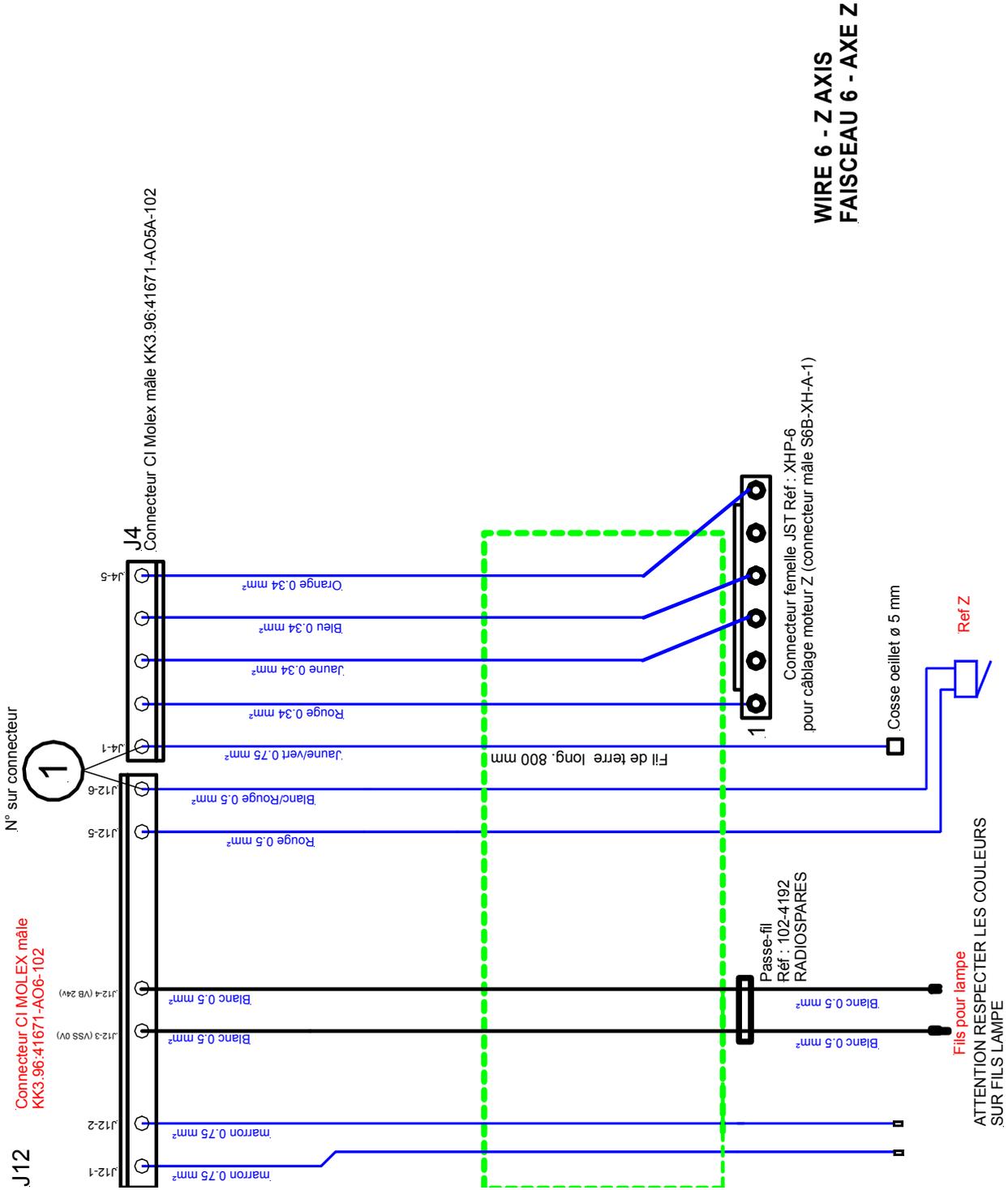
WIRE 3 - TRANSFORMER FAISCEAU 3 - TRANSFORMATEUR

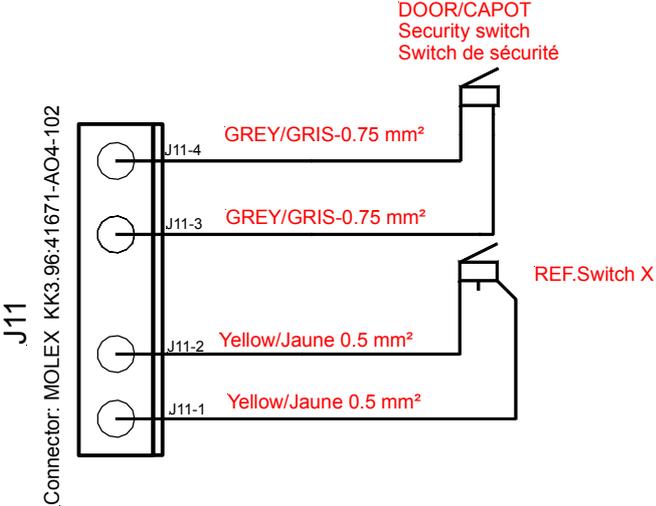


WIRE 4 - X AXIS FAISCEAU 4 - AXE X

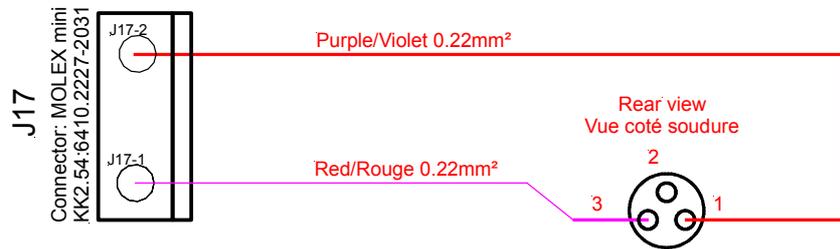


WIRE 5 - Y AXIS
FAISCEAU 5 - AXE Y

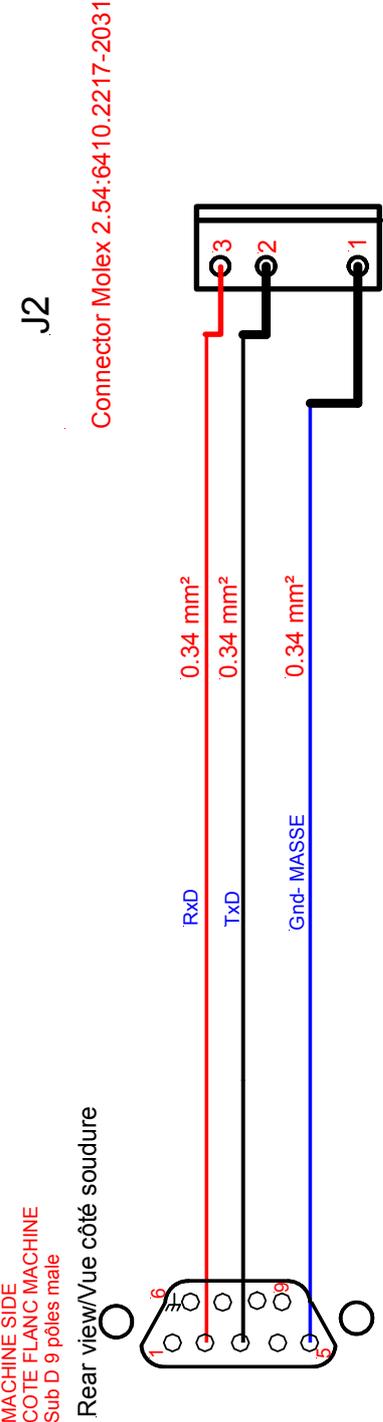




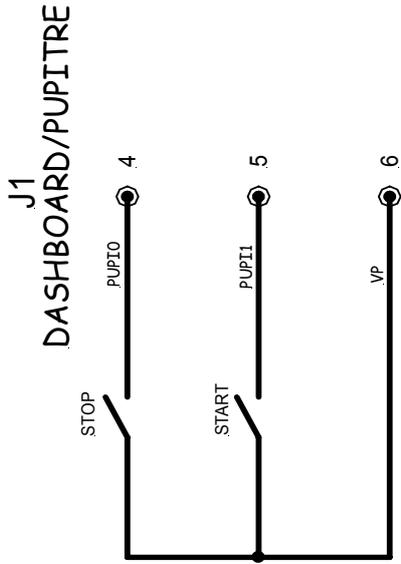
WIRE 7 - DOOR
FAISCEAU 7 - CAPOT



WIRE 8 - TOOL SENSOR FAISCEAU 8 - CAPTEUR D'OUTIL

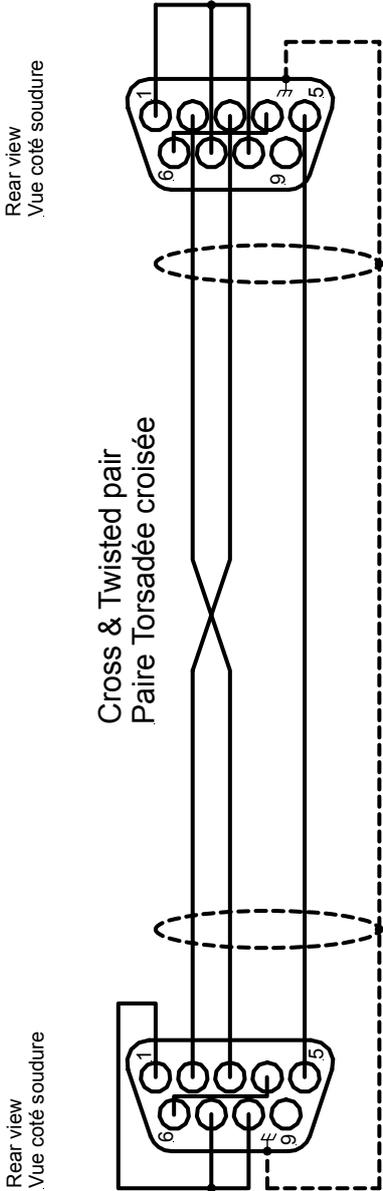


WIRE Internal RS232 FAISCEAU RS232 Interne

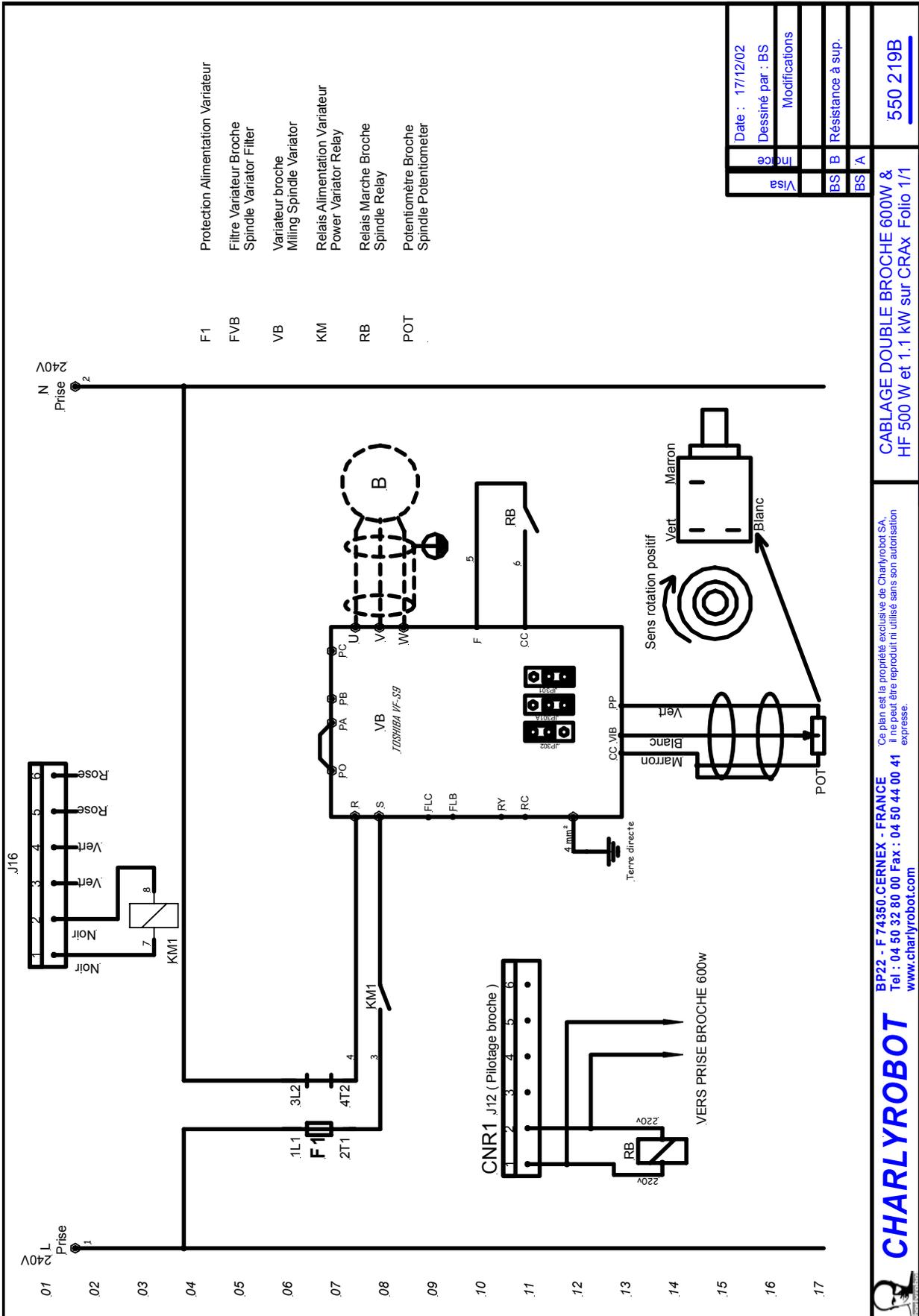


Function		PUPIO	PUPII
STOP			
START			
Réserve			

**WIRE START STOP
FAISCEAU START STOP**



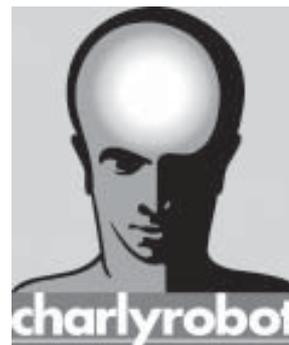
WIRE RS232 CABLE
CABLE RS232



E-mail : hotline@charlyrobot.com
Fax : 04.50.44.00.41
Ligne téléphonique hot ligne (logiciels) :04.50.32.80.07
Charlyrobot SA BP22 F74350.CERNEX



<http://www.charlyrobot.com>



Déclaration CE de conformité pour les machines

CHARLYROBOT SA
BP22
F – 74350 CERNEX

Déclare ci-après que la machine

- **Marque :** Charlyrobot
- **Type :** Charly 4U / Charly 2U
- **Numéro de série :** 1 à 1000

Est conforme aux dispositions de la directive « Machines » (Directive 98/37/CE), et aux législations nationales la transposant.

Est conforme aux dispositions des directives CE suivantes:

- Directive basse tension 73/23/CEE
- Directive Compatibilité Electromagnétique 89/336/CEE

Fait à Cernex, le 21 Octobre 2003

Michel WEINSTOERFFER

Directeur Général

A handwritten signature in black ink, consisting of several loops and a long horizontal stroke at the end.